

# BREVET D'INVENTION

CERTIFICAT D'UTILITÉ - CERTIFICAT D'ADDITION

## COPIE OFFICIELLE

Le Directeur général de l'Institut national de la propriété industrielle certifie que le document ci-annexé est la copie certifiée conforme d'une demande de titre de propriété industrielle déposée à l'Institut.

Fait à Paris, le 20 OCT. 2004

Pour le Directeur général de l'Institut  
national de la propriété industrielle  
Le Chef du Département des brevets

Martine PLANCHE

DOCUMENT DE PRIORITÉ  
PRÉSENTÉ OU TRANSMIS  
CONFORMÉMENT À LA  
RÈGLE 17.1.a) OU b)

BEST AVAILABLE COPY

INSTITUT  
NATIONAL DE  
LA PROPRIÉTÉ  
INDUSTRIELLE

SIEGE  
26 bis, rue de Saint-Petersbourg  
75800 PARIS cedex 08  
Téléphone : 33 (0)1 53 04 53 04  
Télécopie : 33 (0)1 53 04 45 23  
www.inpi.fr



15 bis, rue de Saint Pétersbourg - 75800 Paris Cedex 08

Pour vous informer : INPI DIRECT

0 825 83 85 87  
0,15 € TTC/mn

Télécopie : 33 (0)1 53 04 52 65

Réservé à l'INPI

REMISE DES PIÈCES  
DATE

LIEU

24 SEPT 2003

N° D'ENREGISTREMENT  
NATIONAL ATTRIBUÉ PAR L'INPI

0311172

DATE DE DÉPÔT ATTRIBUÉE  
PAR L'INPI

24.09.2003

Vos références pour ce dossier  
(facultatif)

# CERTIFICAT D'UTILITÉ

Code de la propriété intellectuelle - Livre VI

N° 11354\*03

## REQUÊTE EN DÉLIVRANCE page 1/2

BR1

Cet imprimé est à remplir lisiblement à l'encre noire

DB 540 @ W / 030103

**NOM ET ADRESSE DU DEMANDEUR OU DU MANDATAIRE  
À QUI LA CORRESPONDANCE DOIT ÊTRE ADRESSÉE**

Monsieur Yann GUEHRIA  
15 rue Chef de Ville  
95850 JAGNY SOUS BOIS  
FRANCE

Confirmation d'un dépôt par télécopie

☐ N° attribué par l'INPI à la télécopie

### 2 NATURE DE LA DEMANDE

Cochez l'une des 4 cases suivantes

Demande de brevet

☒

Demande de certificat d'utilité

☐

Demande divisionnaire

☐

*Demande de brevet initiale  
ou demande de certificat d'utilité initiale*

N°

Date

N°

Date

Transformation d'une demande de  
brevet européen *Demande de brevet initiale*

☐

N°

Date

### 3 TITRE DE L'INVENTION (200 caractères ou espaces maximum)

Système de siège à assise suspendue ergonomique et relaxante, ajustable, à inclinaison complète et sécurisée, équilibrée par le seul poids du corps sans mécanisme ni cran.

### 4 DÉCLARATION DE PRIORITÉ OU REQUÊTE DU BÉNÉFICE DE LA DATE DE DÉPÔT D'UNE DEMANDE ANTÉRIEURE FRANÇAISE

Pays ou organisation

Date

N°

Pays ou organisation

Date

N°

Pays ou organisation

Date

N°

☐ S'il y a d'autres priorités, cochez la case et utilisez l'imprimé «Suite»

### 5 DEMANDEUR (Cochez l'une des 2 cases)

☐ Personne morale ☒ Personne physique

Nom  
ou dénomination sociale

Monsieur GUEHRIA

Prénoms

Yann Paul Christian

Forme juridique

N° SIREN

Code APE-NAF

Domicile  
ou  
siège

Rue

Code postal et ville

Pays

15 rue Chef de Ville

95850 JAGNY SOUS BOIS

FRANCE

Nationalité

Française

N° de téléphone (facultatif)

01 34 71 80 12

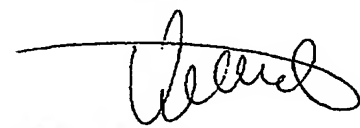
N° de télécopie (facultatif) 01 34 71 11 31

Adresse électronique (facultatif)

AetM2@wanadoo.fr

☐ S'il y a plus d'un demandeur, cochez la case et utilisez l'imprimé «Suite»

Remplir impérativement la 2ème page

REMISE DES PIÈCES DATE LIEU <b>24 SEPT 2003</b> N° D'ENREGISTREMENT <b>75 INPI PARIS</b> NATIONAL ATTRIBUÉ PAR L'INPI		Réservé à l'INPI
<b>6 MANDATAIRE (s'il y a lieu)</b> 0311172		
Nom		
Prénom		
Cabinet ou Société		
N° de pouvoir permanent et/ou de lien contractuel		
Adresse	Rue	
	Code postal et ville	
	Pays	
N° de téléphone (facultatif)		
N° de télécopie (facultatif)		
Adresse électronique (facultatif)		
<b>7 INVENTEUR (S)</b> Les inventeurs sont nécessairement des personnes physiques		
Les demandeurs et les inventeurs sont les mêmes personnes		<input checked="" type="checkbox"/> Oui <input type="checkbox"/> Non : Dans ce cas remplir le formulaire de Désignation d'inventeur(s)
<b>8 RAPPORT DE RECHERCHE</b> Uniquement pour une demande de brevet (y compris division et transformation)		
Établissement immédiat ou établissement différé		<input checked="" type="checkbox"/> Établissement immédiat <input type="checkbox"/> Établissement différé
Paiement échelonné de la redevance (en deux versements)		Uniquement pour les personnes physiques effectuant elles-mêmes leur propre dépôt <input type="checkbox"/> Oui <input type="checkbox"/> Non
<b>9 RÉDUCTION DU TAUX DES REDEVANCES</b>		Uniquement pour les personnes physiques <input checked="" type="checkbox"/> Requête pour la première fois pour cette invention (joindre un avis de non-imposition) <input type="checkbox"/> Obtenue antérieurement à ce dépôt pour cette invention (joindre une copie de la décision d'admission à l'assistance gratuite ou indiquer sa référence) : AG
<b>10 SÉQUENCES DE NUCLEOTIDES ET/OU D'ACIDES AMINÉS</b>		<input type="checkbox"/> Cochez la case si la description contient une liste de séquences
Le support électronique de données est joint		<input type="checkbox"/>
La déclaration de conformité de la liste de séquences sur support papier avec le support électronique de données est jointe		<input type="checkbox"/>
Si vous avez utilisé l'imprimé «Suite», indiquez le nombre de pages jointes		
<b>11 SIGNATURE DU DEMANDEUR OU DU MANDATAIRE</b> (Nom et qualité du signataire) YANN GUERIN, inventeur. Y.G.		<b>VISA DE LA PRÉFECTURE OU DE L'INPI</b> 

## DESCRIPTION DE L'INVENTION

La présente invention concerne un système de siège à assise suspendue ergonomique et relaxante, ajustable, à inclinaison variable complète et sécurisée, équilibrée par le seul poids du corps sans mécanisme ni cran .

5 Certains systèmes de siège permettent une inclinaison variable mais n'autorisent qu'une relaxation physique partielle du corps, ne le soutenant pas dans son intégralité de la tête aux pieds ou présentant une assise rigide non ergonomique .

D'autre systèmes de siège présentent une assise souple mais ne disposent d'aucun réglage de la longueur de cette assise ni de la position de l'appui-tête, ne pouvant s'adapter précisément aux différentes morphologies des utilisateurs .

10 Certains autres systèmes de siège permettent une inclinaison variable mais n'autorisent qu'une inclinaison partielle ou limitée, ne permettant soit que l'inclinaison du seul dossier du siège, soit qu'une inclinaison maximale en une position demi allongée, soit qu'une inclinaison entraînant simultanément une variation et une déformation de la forme de la base du siège et donc limitée par le frottement de la base sur le sol.

15 Enfin, d'autres systèmes de siège à inclinaison variable sont conditionnés par l'obligation pour l'utilisateur de quitter ou de se déplacer de sa position assise, ou de mettre en œuvre des crans ou mécanismes additifs, électriques ou autres, ou de développer un effort particulier pour incliner ou redresser le siège .

20 Le système selon la présente invention complète et perfectionne les systèmes de siège à inclinaison variable existants comme suit :

**1) Système d'assise suspendue, ergonomique et relaxante :**

Par les 2 procédés suivants, le système selon la présente invention permet en effet un soutien ergonomique de l'ensemble du corps de l'utilisateur, entraînant une détente et une relaxation musculaire et circulatoire réelle quelle que soit l'inclinaison adoptée :

5    **1-a)** Le 1<sup>er</sup> procédé consiste en une assise souple, s'adaptant ergonomiquement à la forme du corps de l'utilisateur, assise suspendue aux 2 extrémités du chariot d'assise et soutenue au niveau des genoux, associée à un appui-tête amovible et réglable et un repose-pieds intégré . L'ensemble du corps de l'utilisateur est ainsi soutenu en permanence de la tête aux pieds dans toutes les positions permises par le siège. Cette assise souple suspendue répartit et soutient  
10 complètement le poids du corps et permet une détente musculaire quelle que soit l'inclinaison choisie.

**1-b)** l'ensemble du corps étant ainsi soutenu en permanence, il bénéficie d'un 2<sup>nd</sup> procédé de repose-pied solidaire de l'assise dans ses variations d'inclinaison .

L'assise suspendue sur le chariot d'assise entraînant et soutenant solidairement et  
15 complètement le corps de l'utilisateur dans toutes les positions (voir procédé 1-a de soutien du corps), le corps peut s'incliner en position allongée maximale (voir procédé 3 d'inclinaison basculante), les pieds étant alors simultanément relevés et soutenus par le repose-pieds intégré dans le chariot d'assise, permettant la détente circulatoire du corps de l'utilisateur .

**2) Système d'ajustement de conformation d'assise**

20 Par les 2 procédés suivants, le système selon la présente invention permet un réglage de la conformation de l'assise pour l'ajuster à la morphologie de son utilisateur .

**2-a)** Le premier procédé permet le raccourcissement ou l'allongement de cette assise en fonction de la taille de l'utilisateur . Ce procédé est basé sur un système de réglage vers l'avant ou vers l'arrière de la barre d'attache de l'assise en sa partie inférieure par des points  
25 d'attache sur le chariot d'assise, la barre d'attache de l'assise en sa partie supérieure restant fixe . Ces points d'attache symétriques permettent de régler la longueur d'assise et sa tension par l'avance ou le recul de cette barre de fixation . On peut donc raccourcir ou rallonger l'assise en fonction de la taille de l'utilisateur .

**2-b)** Le second procédé permet le repositionnement de l'appui-tête sur l'assise en fonction de la taille de l'utilisateur . Ce procédé est permis par le système amovible et réglable de la  
30 position en hauteur de cet appui-tête, par des pattes latérales auto-adhésives fixant et tendant le coussin sur la partie dossier du chariot d'assise . On peut donc positionner exactement l'appui-tête en fonction de la taille de l'utilisateur .

### 3) Système de siège à inclinaison variable complète et sécurisée

Le système selon la présente invention est constitué d'une assise (voir procédé 1), suspendue sur chariot d'assise basculant et déformable longitudinalement et réversiblement sur une base fixe, rigide et indéformable, indépendamment de cette base et sans modification de celle-ci, tout en disposant d'un système d'arrêts de sécurité fixés sur la base, contrôlant en butée la bascule arrière .

Par les 3 procédés suivants, le système selon la présente invention permet une inclinaison variable , complète et sécurisée de l'assise, permettant à l'utilisateur de modifier l'inclinaison du siège de la position assise à la position allongée, avec toutes les positions intermédiaires possibles, sans risque de renversement en position arrière maximale .

3-a) Le 1<sup>er</sup> procédé est basé sur la constitution de la base du chariot d'assise en un semi-parallélépipède centré déformable constitué de 2 semi-quadrilatères joints entre eux, équilatéraux déformables et symétriques dans 2 plans parallèles axant la structure du siège, autorisant la libre rotation de l'ensemble assise/chariot d'assise suspendu sur la base stable et rigide :

- Ce semi-parallélépipède déformable est défini par la réunion des 3 parties rigides constitutives du chariot d'assise, fixées et pivotantes entre elles et sur la base, cette réunion formant 2 semi-quadrilatères équilatéraux symétriques dans les 2 plans parallèles, leur équilatéralité étant définie par la distance égale entre les 4 points sommets des 2 quadrilatères un par un .

- Ces 2 semi-quadrilatères équilatéraux symétriques dans 2 plans parallèles sont chacun fixé et pivotant par rotation sur la base stable en 2 points fixes à leurs 2 extrémités supérieures autour de 2 axes imaginaires fixes parallèles entre eux et perpendiculaires aux 2 plans précédents, et fixés et pivotant par rotation en 2 points constitués par leurs 2 angles inférieurs autour de 2 autres axes parallèles aux précédents. Ces 2 semi-quadrilatères équilatéraux sont donc déformables longitudinalement en losanges équilatéraux aplatis par rotation autour de leurs 4 angles dans les 2 plans parallèles précédents .

- Le parallélépipède ainsi constitué est déformable longitudinalement et symétriquement par pivot sur la base stable autour de ses 2 axes supérieurs fixes et autour de ses 2 axes inférieurs , ces 4 axes étant parallèles et perpendiculaires aux 2 plans parallèles axant la structure .

3-b) Le 2<sup>nd</sup> procédé est constitué par l'interaction par rotation du précédent parallélépipède sur le reste de la structure du chariot d'assise (dossier et repose-pieds), dont il est partie constituante .

5 Le chariot d'assise, fixé et pivotant librement sur la base stable et indéformable, supporte et soutient l'assise, elle-même soutenant l'utilisateur . Toute déformation et allongement du chariot d'assise entraîne la déformation et l'allongement de l'assise et donc la variation d'inclinaison de la position de l'utilisateur .

10 3-c) Le 3<sup>ème</sup> procédé permet le contrôle de la variation arrière maximale de l'allongement et de la bascule de l'ensemble de la structure assise/chariot d'assise : ce contrôle est assuré par l'existence en butée de 2 arrêtoirs de sécurité fixés sur la base stable et indéformable sur lesquels vient « buter » le chariot d'assise dans sa partie haute .

#### 4) Système de siège à inclinaison équilibrée par le seul poids du corps

15 Le système selon la présente invention permet un contrôle et un équilibre de l'inclinaison de la structure assise/chariot d'assise par le seul poids du corps de l'utilisateur, sans mécanisme ni cran . Ce système est permis par un procédé d'alignement et d'interaction sur un même axe du poids du corps de l'utilisateur dans l'assise du siège et du centre d'équilibre du chariot d'assise .

Ce procédé d'alignement relie :

- 20 - le point d'équilibre du poids du corps de l'utilisateur au centre de l'assise souple suspendue et fixée en ses 2 extrémités et soutenue et coulissant librement au niveau des genoux (voir procédé 1), sur 3 barres constituantes du chariot d'assise lui-même fixé et pivotant sur une base stable et rigide (voir procédé 3), l'ensemble du chariot d'assise étant équilibrée sur :
- 25 - le point de centrage du parallélépipède déformable précédemment défini (voir procédé 3), situé à l'intersection des axes joignant ses sommets opposés et constituant le point d'équilibre du chariot d'assise .

30 Les deux points ci-dessus superposés définissent un axe reliant le point d'équilibre du poids du corps de l'utilisateur à celui du chariot d'assise . Le parallélépipède base du chariot d'assise étant constitué de 2 quadrilatères équilatéraux (voir procédé 3), cet axe est parallèle aux axes verticaux de ces 2 quadrilatères et donc au plan d'inclinaison de l'ensemble du chariot d'assise.

L'ensemble assise/chariot d'assise étant interactif et pivotant (voir procédé 3), tout transfert du poids du corps de l'utilisateur sur l'assise implique le déplacement réciproque inversé du point de centrage du chariot sur leur axe d'alignement et la déformation corollaire longitudinale du parallélépipède et du chariot d'assise : l'inclinaison du siège suit le poids du corps .

**Le descriptif et la mise en œuvre des précédents procédés selon la présente invention sont illustrés dans les figures 1 et 2 suivantes :**

- la figure 1 présente le système de la présente invention dans sa configuration assise de départ,

- la figure 2 présente le système de la présente invention dans sa variation d'inclinaison maximale

**Descriptif du système :**

En référence à ces 2 figures, ce système comporte 3 grandes composantes :

**1. une assise souple (A)**, équipée d'un appui-tête (E) amovible et fixé par des attaches latérales réglables (L1, L2) (lacets, scratch, pressions ou autre mode d'attache) . Cette assise est fixée et/ou suspendue sur la chariot d'assise :

- en ses 2 extrémités sur 2 barres (T2, T5), de manière à coulisser librement en rotation (goussets ou autre mode de fixation), T5 étant fixe et T2 amovible pour permettre la fixation et le réglage de la longueur d'assise

- au niveau des genoux sur une barre fixe (T1), de manière à coulisser librement

- au niveau des chevilles sur une barre fixe (T3), de manière à coulisser librement

**2. un chariot d'assise** composé de 3 parties rigides, fixées et pivotantes entre elles (B1, B2, B3) , constituant conjointement les cadres du dossier et de l'assise, et s'organisant comme suit:

- **B1** : un semi parallélogramme rigide à 3 côtés en U, supportant l'assise sur son côté supérieur (T5), fixé et pivotant à ses 2 extrémités inférieures par 2 points de rotation symétriques (4), équipés de joints anti-friction, suivant un axe (X4), sur 2 plans parallèles entre eux perpendiculaires à cet axe, sur :

- **B2** : un parallélogramme rigide à 4 côtés, formant repose-pieds intégré (R) sur son côté avant, équipé des 2 barres transversales permettant le coulisement (T3) et la fixation et le réglage en longueur (T2) de l'assise, B2 étant fixé et pivotant en 2 points de rotation symétriques (3), équipés de joints anti-friction, suivant un axe (X3) parallèle à X4, sur les mêmes 2 plans parallèles précédents sur :



- **B3** : un semi parallélogramme rigide à 3 côtés, son côté supérieur étant décalé à ses 2 extrémités vers l'intérieur du parallélogramme pour constituer une barre fixe transversale (**T1**) soutenant l'assise au niveau des genoux de l'utilisateur assis et permettant le coulissement libre de celle-ci dans la bascule .

**B1, B2 et B3** étant assemblés et rotatifs entre eux tel que ci-dessus, la structure du chariot d'assise ainsi constituée est suspendue et fixée sur une base stable en 4 derniers points de rotation symétriques 2 par 2 (**1 et 2**), équipés de joints anti-friction, suivant les 2 axes parallèles entre eux (**X1 et X2**), eux-mêmes parallèles à **X3 et X4** . Sont ainsi définis 2 quadrilatères équilatéraux symétriques (**P1/P2**) dans 2 plans parallèles déformables en losanges aplatis autour de leurs 4 angles et formant entre eux un parallélépipède déformable symétriquement entre les plans parallèles précédents définis autour des points **1, 2, 3 et 4**, par rotation sur :

**3. une base stable et rigide (C)** reposant sur le sol, constituée d'éléments symétriques indéformables formant piètement et accoudoirs (**F**), intégrant des arrêteurs de sécurité (**S**) contrôlant en butée la bascule de l'assise en position arrière .

Les constantes et contraintes à respecter dans l'application de ce système pour qu'il fonctionne, et ce indépendamment de la forme de cette structure, sont :

a) une équidistance entre les points de rotation 1, 2, 3 et 4, constituant ainsi 2 quadrilatères équilatéraux symétriques (**P1/P2**) dans 2 plans parallèles déformables en losanges, indépendamment de la distance séparant les 2 quadrilatères et donc les 2 plans . Le parallélépipède déformable constitué par **P1/P2**, fixés et rotatifs sur une base indéformable, est équilibré dans sa rotation autour de son centre situé en (**G'**), intersection des axes joignant les sommets opposés du parallélépipède . Ce centre constitue avec le centre d'équilibre du poids du corps (**G**) de l'utilisateur un axe parallèle aux axes verticaux des 2 quadrilatères .

b) une distance des axes **X1 et X2** au sol supérieure à la hauteur des 2 quadrilatères **P1/P2** (points 1 - 3 et 2 - 4), pour permettre la suspension du chariot d'assise sur la base autorisant la bascule libre du chariot autour de **G** sans frottement sur le sol .

Ce système de siège à assise suspendue ergonomique et relaxante, ajustable, à inclinaison variable complète et sécurisée équilibrée par le poids du corps peut être déclinée :

- dans tous les matériaux usuels du secteur de l'ameublement (métal, bois, matières composites ou autres) et dans des formes de structure variées (arrondie, angulaire,...), n'étant donc pas soumis à des phénomènes de mode

- à destination de tous les secteurs économiques requérant du mobilier pratique et confortable (thalassothérapie, équipements hôteliers, décoration, jardinerie,...

### Mise en œuvre du système

En référence aux figures 1/2 et 2/2, les différents procédés et interactions sont mis en œuvre

5 par le seul utilisateur assis dans le siège comme suit :

a) L'utilisateur transfère légèrement vers l'avant ou vers l'arrière son poids du corps (G) supporté par l'assise (A) pour obtenir la nouvelle position désirée, sans aucun développement d'effort .

b) Ce transfert du poids du corps de l'utilisateur (G) modifie la position de l'axe imaginaire le  
10 reliant au centre du parallélépipède (G')

c) entraînant simultanément :

- une déformation longitudinale symétrique du parallélépipède rendue possible  
spécifiquement par sa constitution en 2 quadrilatères équilatéraux symétriques dans 2 plans  
parallèles (P1, P2) eux-même déformables en losanges aplatis, définis de chaque côté en  
15 joignant leurs points de rotation 1 – 2 – 3 et 4 , qui pivotent par rotation sur la base stable  
autour des 2 axes (X1, X2), ainsi qu'autour de 2 autres axes parallèles de rotation (X3, X4) .

Ces 4 axes correspondent aux angles de rotation des quadrilatères (1, 2, 3, 4) .

- un coulisement libre de l'assise (A), fixée et pivotant (T5, T2) sur le chariot d'assise  
équilibré et suspendu (B1, B2, B3) qui pivote (X1, X2) sur une base stable et rigide (C), et  
20 couissant librement au niveau des genoux sur la barre (T1) et au niveau des chevilles (T3)

Le transfert d'équilibre sur l'assise entraîne le transfert d'équilibre du chariot dans la nouvelle  
position d'équilibre . Le chariot d'assise subit donc par rotation autour de son centre et sur ses  
axes un double mouvement contrôlé par le poids du corps de bascule longitudinale et  
d'allongement (ou de redressement) dans le sens du déplacement de poids imprimé par  
25 l'utilisateur .

Le repose-pieds (R) intégré dans le chariot d'assise suit naturellement l'allongement ou le  
redressement du chariot, soutenant les jambes dans toutes les positions .

Le simple transfert de son poids du corps par l'utilisateur entraîne donc le basculement  
dynamique contrôlé de l'ensemble du système d'assise du siège , allongeant ou redressant,  
30 partiellement ou complètement, le siège selon la position souhaitée . Toutes les positions  
obtenues sont stables et ne nécessitent aucun effort pour être maintenues .

**REVENDICATIONS**

- 1) Système de siège à assise suspendue ergonomique et relaxante comprenant une assise souple s'adaptant à la forme du corps (A), suspendue (T2, T5) sur un chariot d'assise (B1, B2, B3), coulissant librement au niveau des genoux (T1) et au niveau des chevilles (T3) sur 2 barres du chariot d'assise, équipée d'un coussin appui-tête réglable en hauteur (E) et d'un  
5 repose-pieds (R) intégré au chariot d'assise et se relevant solidairement avec l'inclinaison de l'assise, le système de siège à assise étant ajustable à la taille de l'utilisateur par un mode de réglage de la longueur de l'assise par modification de la position de la barre d'attache (T2) de la partie inférieure de l'assise et un mode de réglage de la position du coussin appui-tête (R), étant caractérisé en ce qu'il est constitué par la réunion de ses 3 parties constituantes (B1, B2,  
10 B3) d'un parallélépipède déformable longitudinalement, constitué par 2 quadrilatères équilatéraux déformables symétriques (P1, P2), dans 2 plans parallèles supportant l'assise (A) où se trouve l'utilisateur et pivotant librement par rotation sur la base fixe (C), permettant une inclinaison variable complète de l'assise. L'inclinaison est sécurisée par la présence d'arrêts en butée (S) sur la base fixe (C).
- 2) Système de siège à assise suspendue ergonomique relaxante ajustable, permettant une  
15 inclinaison variable complète et sécurisée selon la revendication 1, caractérisée par l'axe d'alignement du poids du corps de l'utilisateur (G) dans l'assise (A) et du point de centrage du parallélépipède (G'). Toute modification de la position du poids du corps (G) entraîne conjointement une modification de l'axe d'alignement et donc de la position du point  
20 d'équilibre (G'), et la déformation du même parallélépipède suivant la revendication 1, entraînant la bascule de la structure du chariot d'assise supportant l'assise, et donc la bascule et l'allongement de cette assise par le seul poids du corps de l'utilisateur sans mécanisme ni cran .

FIGURE 1 / 2

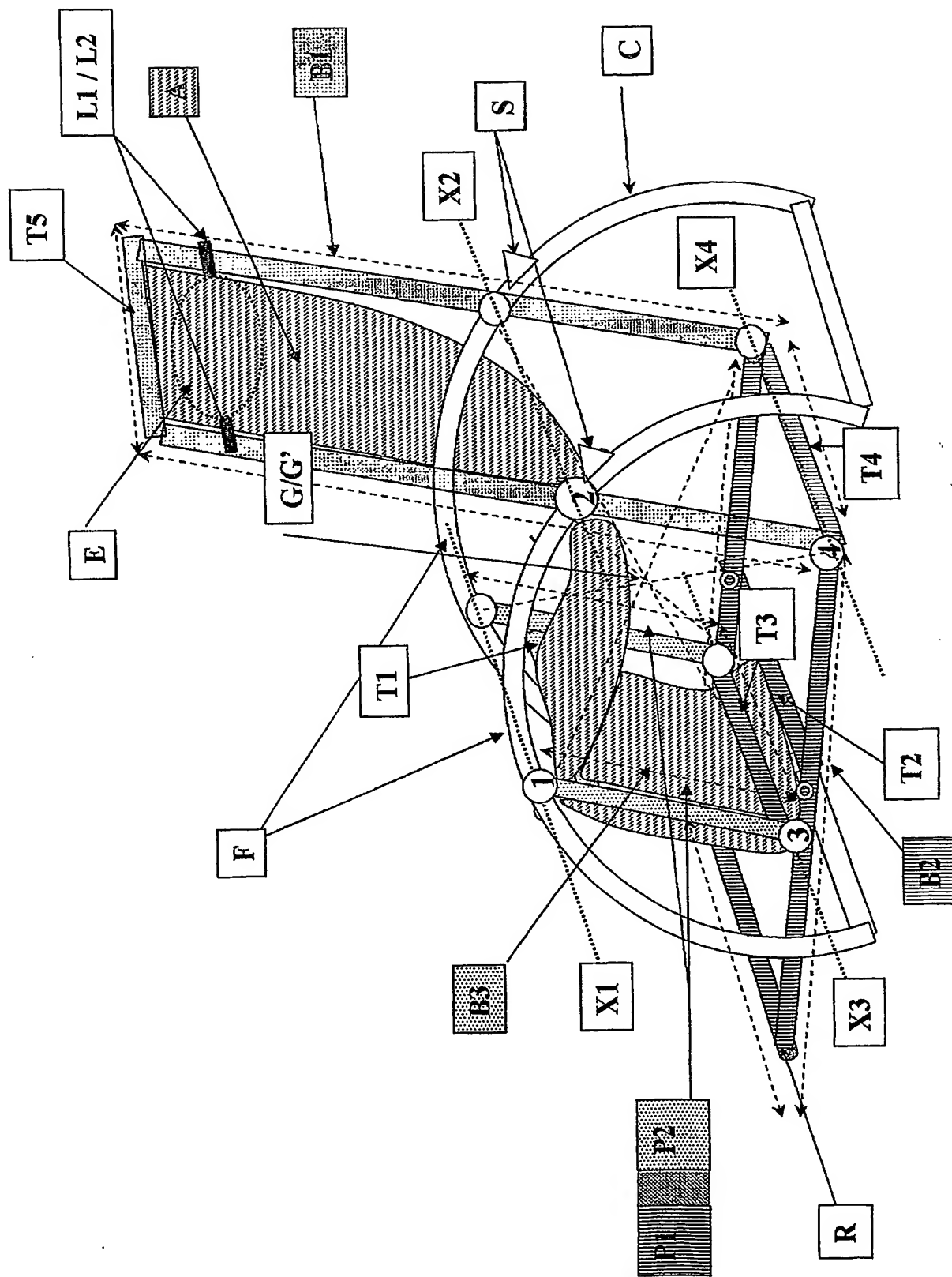
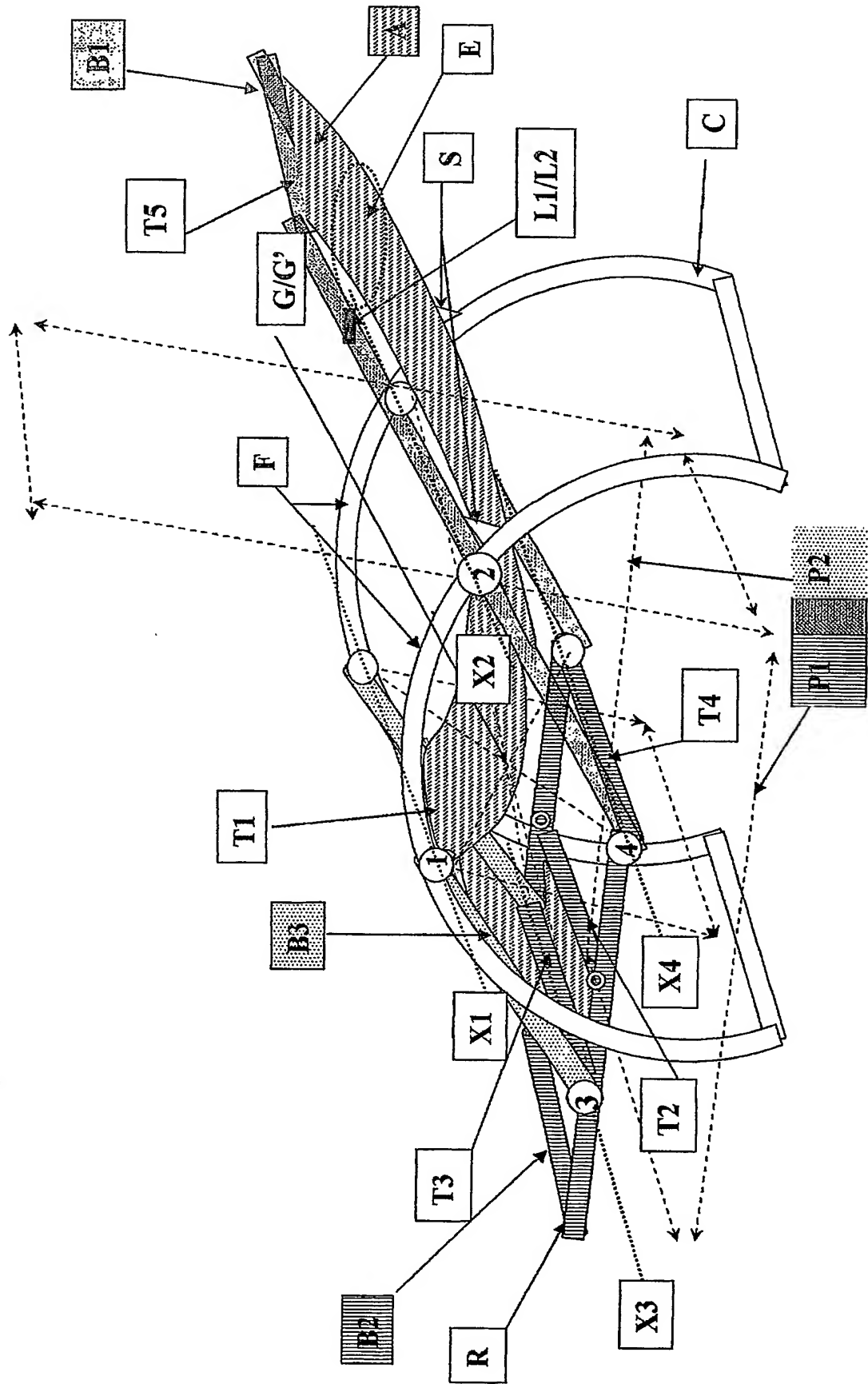


FIGURE 2 / 2



PCT/FR2004/002376



**This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning  
Operations and is not part of the Official Record**

**BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

- ☐ BLACK BORDERS
- ☒ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- ☒ FADED TEXT OR DRAWING
- ☒ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
- ☒ SKEWED/SLANTED IMAGES
- ☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
- ☐ GRAY SCALE DOCUMENTS
- ☒ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
- ☐ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY
- ☐ OTHER: \_\_\_\_\_

**IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.**

**As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.**